

PROGRAM Silnik krokowy 1

Należy poznać budowę i zasadę działania unipolarnego i bipolarnego silnika krokowego. Następnie proszę napisać program umożliwiający regulację prędkości obrotowej (+)/(-) oraz zmianę kierunku obrotów (L)/(P). Łącznie cztery przełączniki dołączone do: PORTA.0 - (+), PORTA.1 - (-), PORTA.2 - (L), PORTA.3 - (P)

Użyte komendy i instrukcje:

DIM, BIT, BYTE, INTEGER, WAITMS, FOR...NEXT, DO...LOOP, DO...LOOP UNTIL, DEBOUNCE, GOSUB

Dodatkowe informacje: Proszę zastosować sterowanie silnika unipolarnego.

PROGRAM Silnik krokowy 2

Proszę napisać program umożliwiający pozycjonowanie ogniwa fotowoltaicznego. Po sygnale z czujnika światła (PinC.7) należy odczekać 3 godziny (w programie $t=3$ s) i obrócić oś silnika o 90° , odczekanie 3 godzin (w programie $t=3$ s), obrót osi silnika o 90° , odczekanie 3 godzin (w programie $t=3$ s), obrót osi silnika o 180° . Oczekiwanie na sygnał z czujnika światła.

Użyte komendy i instrukcje:

DIM, BYTE, INTEGER, CONFIG PORT, CONFIG PIN, BITWAIT, WAIT, WAITMS, FOR...NEXT, DO...LOOP.

Dodatkowe informacje: Proszę zastosować sterowanie silnika unipolarnego.

PROGRAM Silnik krokowy 3

Proszę napisać program umożliwiający wprowadzenie ilości kroków oraz kierunku obrotu osi silnika przy pomocy klawiatury 4x4.

Użyte komendy i instrukcje:

DIM, BYTE, INTEGER, STRING, FUSING, CONFIG LCDPIN, CONFIG LCD, CLS, LCD, CURSOR...ON/OFF, LOCATE, LEFT, RIGHT, LEN, VAL, WAITMS, DO...LOOP, DEBOUNCE, GOSUB

Dodatkowe informacje: Proszę zastosować sterowanie silnika unipolarnego.